

Descente d'un parking souterrain

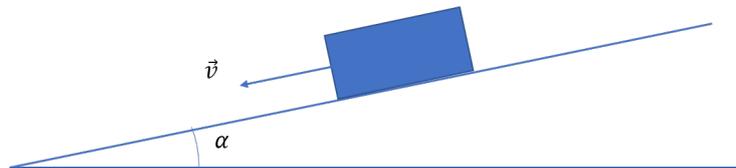
Un exercice très simple pour vous faire travailler les coordonnées cylindriques.

- 1/ La voiture, en descendant, reste à distance constante de l'axe du parking. La voiture descend donc en se déplaçant sur le cylindre de révolution d'axe z et de rayon R la distance de la voiture à l'axe du parking. On choisit donc le repère cylindrique dont l'axe de révolution est celui du parking.
- 2/ D'après l'énoncé, et c'est ce qu'on a utilisé à la question précédente : $r(t) = R$.

De plus, la vitesse de déplacement de la voiture est constante, notons v_0 sa norme. Or, la vitesse en cylindrique s'écrit :

$$v(t) = \dot{r}\vec{u}_r + r\dot{\theta}\vec{u}_\theta + \dot{z}\vec{u}_z$$

Notons α l'angle d'inclinaison de la voiture avec l'horizontale et h la position verticale de départ de la voiture.



La projection v_z selon \vec{u}_z de la vitesse est donnée par : $v_z = -v_0 \sin \alpha$.

On a donc, en identifiant dans l'expression de la vitesse : $\dot{z} = -v_0 \sin \alpha$ soit, en intégrant $z(t) = -v_0 \sin \alpha t + h$.

- 3/ On a logiquement l'expression de la vitesse, d'après ce qu'on a trouvé précédemment :

$$v(t) = R\dot{\theta}\vec{u}_\theta - v_0 \sin \alpha \vec{u}_z$$

En dérivant par rapport au temps, on obtient :

$$\vec{a} = -R\dot{\theta}^2\vec{u}_r + R\ddot{\theta}\vec{u}_\theta$$

- 4/ De la même manière que précédemment, on peut montrer que la projection de la vitesse selon \vec{u}_θ est donnée par $v_\theta = -v_0 \cos \alpha$. En identifiant dans l'expression de la vitesse, on obtient : $\dot{\theta} = -\frac{v_0}{R} \cos \alpha$, v_0 et R sont constants, la vitesse angulaire est donc constante. On en déduit donc que $\ddot{\theta} = 0$. Donc, l'expression de l'accélération devient :

$$\vec{a} = -R\dot{\theta}^2\vec{u}_r$$

L'accélération est bien toujours radiale.